

114 學年第 1 學期新興科技教育聯盟計畫 「機械手臂模擬軟體 HRSS」教師研習

壹、依據：

依據 114 學年第 1 學期新興科技教育聯盟計畫辦理。

貳、目的：

- 一、提升職業學校教師機械手臂領域專業素養及教學能力。
- 二、充實自動化機械手臂專業知識與技能，俾有助於因應課程，提昇教學品質。
- 三、介紹產業提供之免費模擬軟體，幫助教師生學習訓練取得認證。

參、研習時間、地點、辦理形式：

本課程總共 6 小時，分為 2 次上課。每次研習時數將各別核發 3 小時。

一、114 年 12 月 1 日(一)09：00~12：00 線上研習(一)

二、114 年 12 月 8 日(一)09：00~12：00 線上研習(二)

肆、承辦單位：國立鳳山商工附設高屏區技術教學中心，電話：(07)746-2602

執行秘書：蕭老師#830、專任助理：蔡小姐#832

伍、報名方式：

請於 [GOOGLE 表單報名](#)，線上課程不限人數。活動前一日，以信件通知線

上課程連結與軟體載點，請準時上課。

報名網址：<https://forms.gle/ZseDrRM6niYRViVq8>

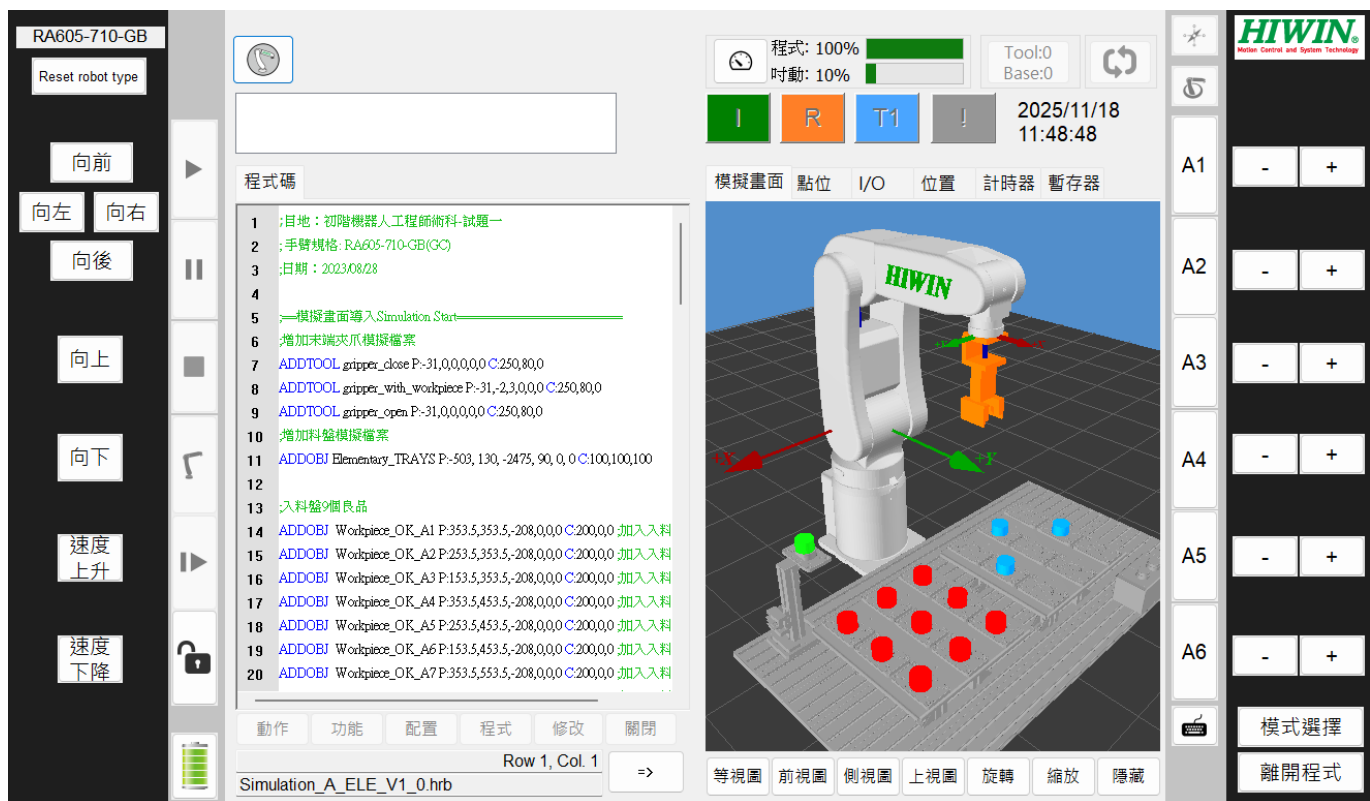
陸、研習課程規畫表

● 線上研習(一)_114 年 12 月 1 日(一)09：00~12：00

時間	課程內容	主講人	地點
09:00~10:30	HRSS 模擬軟體安裝與使用	外聘講師： 高雄高工 郭軒宏老師	線上研習
10:30~12:00	機器手臂動作程式撰寫		

● 線上研習(二)_114 年 12 月 8 日(一)09：00~12：00

時間	課程內容	主講人	地點
09:00~10:30	機器人術科初階認證 題型(一)操作指導	外聘講師： 高雄高工 郭軒宏老師	線上研習
10:30~12:00	機器人術科初階認證 題型(二)操作指導		



● 上銀_RA605 關節式機器手臂

自由度		6
額定負載		5 kg
運動範圍	最大可達半徑	710 mm (Point P)
	J1	+255° ~ -75°
	J2	+175° ~ -25°
	J3	+185° ~ -55°
	J4	±190°
	J5	±115°
	J6	±360°
重複定位精度		±0.02mm
週期時間		0.5s
重量 (kg)		40kg
控制器		RCA6*
安裝方式		檯面式、吊掛式、壁掛式

